

22. Pコードを中間コードとする Pascal 処理系の implementation

東京大学 工学部 計数工学科 金田 泰
Yasusi Kanada

従来の、Trunk からつくった 1パスの Pascal コンパイラには、Trunk が改訂されたときの再移植がむずかしく、また最適化がむずかしいという欠点があった。

この問題を解決するためには、適当な中間コードをえらんで、コンパイラを多パスにすればよいが、そのようなコンパイラを Pascal-P を拡張してつくった。この処理系（の機械依存の部分）は display をもちいる方式をとったが、これは、display の内容をこわした手続きが、その実行終了時にその修復をする方式であり、非局所変数のないときには、わずかの最適化をすることによって、もともと非局所変数をもたない言語のばあいとおなじ効率を達成できる。

1. はじめに

あらたな Pascal コンパイラをつくるにあたって目標としたことは、つぎのような問題点を解決することであった。

従来の、機械語を出力する Pascal コンパイラ（たとえば [Ammann77]、[正田78]）の大部分は、1パスであるため、針穴的 (peep-hole) でない最適化をおこなうことは困難であり、また、針穴的最適化もコンパイラのよみやすさをおとし、虫の原因となりやすかった。

また、いわゆる Trunk からつくったコンパイラは、Trunk に出があつたばあい、あるいは標準の言語仕様に変更されたばあいに、それに対応する（すなわち再移植〔3節参照〕する）のがはじめての移植とおなじくらい困難である。

一方、Pascal-P [Nori78] は インタプリタ・コードを出力するので移植性は高いが、これは Pascal がつかえない機械のうえにはじめて移植をおこなうときのものであり、インタプリタで実行するため実行速度がおそいので、実用にはならなかった。（また、Pascal-P は Pascal の不十分なサブセットであることも、実用にならないひとつの理由である）。

この、効率、最適化、および再移植の困難という問題を解決するかんたんな方法はつぎのとおりである。コンパイラは 2パスにする。パス 1 は機械および implementation に独立にし、すべての処理系にたいして同一のものを用いる。パス 2 は各機械にひとつずつ作り、これは機械語を出力する（図 1A）。中間コード体系は、パス 1 に多少の変更があつても影響をうけないように設計する。最適化が必要なときは、この 2つのパスのあいだに 独立のパスとして optimizer を走らせる（図 1B）。それもさらに、機械独立な最適化、機械依存の最適化という 2つのパスにわけることができる（図 1C）。パス 1 の出力は機械独立な中間コードであるが、機械依存の optimizer の出力は、その中間コードを機械依存に拡張したものである。

（並行プロセス または コルティン と分割コンパイルができる言語の処理系が使えれば、多パスにする必要はないが、今のところそのようなものはつかえない）。

あたらしい処理系を Pascal-EP とよぶ。Pascal-EP は、この方法にもとづいて、中間コードとしては Pascal-P の中間コードである P コードを多少変更したのものをもちいてつくったが、それは、P コンパイラがすでに上のパス 1 の条件をかなりみたして、わずかの変更だけで目的にかなうであろうとかがえたからであり、上の目標にとってそれがもつともよいからというわけではない。

2節では、再移植性についてよりくわしくのべ、3節では、Pコードと、おもに実行効率をよくするためにそれにくわえた変更についてのべる。そして、Pascal-P をもとにしたために、最適化の問題がどのようになったかについて、4節でのべる。また、パス2はMelcom Cosmo 700/900 のためにつくったが、この implementation で採用した display, static link などの実行時環境について5節でのべ、6節では他のこまかい問題についてのべる。

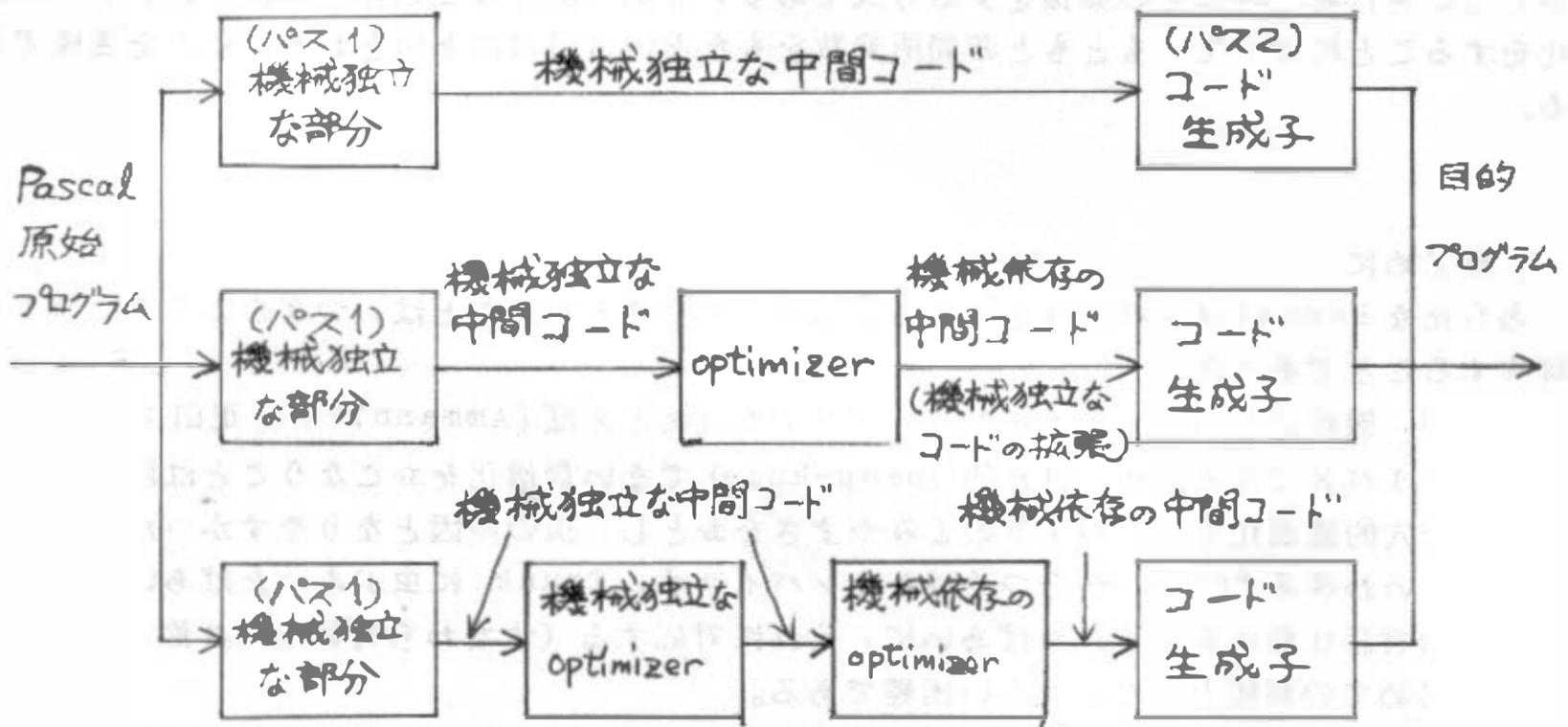


図1. 最適化、再移植性をかんがえたコンパイラ構成

2. 再移植性

初期移植の目的で開発された Pascal コンパイラには、Pascal-P [Nori78] や M1-Pascal [河村78] がある。Pascal-P のコンパイラは、仮想スタック計算機のためのコード (Pコード) を出力し、これをインタプリタで実行する。単に Pascal コンパイラがうごけばよい、というときには、Pコードという比較的単純な機械語のインタプリタをかくだけでうごかすことのできる Pascal-P を使うのが最もたやすいが、これはインタプリタをつかうので実行速度がおそい。M1-Pascal は、コンパイラの出力する M1 コードをマクロ展開して機械語を生成するという方法をとることによって、implementer の仕事をあまりふやすことなく、この問題を解決している。おなじ目的でつくられた他の言語のコンパイラとしては BCPL [Richards69]、Algol68C などがある [Elsworth79]。

上の2つの Pascal コンパイラに共通なのは、文法上かなりの制約があるため、初期移植にもちいられるだけで、いずれは移植性のないコンパイラにとってかわられる運命にあるということである。初期移植性をよくすることと、機能を充実させることはあいられない要求である。そこで Pascal-EP では、初期移植には多少てまがかかったとしても、再移植にはてまがかからず、標準 Pascal の機能をほぼ完全にもったものをつくることを目標とした。再移植とは、

もとのコンパイラに虫があつたり、言語仕様が変更されたりしたときに、もとのコンパイラに手をくわえ、それをつかつてふたたび移植をおこなうことである。

(初期)移植性をよくするためには、1)コンパイラの機械依存の部分を極力へらし、2)機械独立の部分と機械依存の部分とを分離することが必要である。これにたいし、再移植性だけを問題とするときは、2)を中心にかんがえればよい。1)は機能の充実と相反する要求だが、2)はそうでない。したがって、再移植性と機能の充実は両立させることができる。

Trunkは、1パス・コンパイラの中にちらばった骨組だけのコード生成子に implementer が肉をつけるようにつくられており、初期移植性に関しては Pascal-EP と同程度とかんがえられるが、再移植のためには、まったくあらたにコード生成子をかきなおすほかはない。それよりは parser をかきなおす方が楽なので、虫の駆除や言語仕様の改訂による変更があつたとき、各 implementer が独自に parser につきをあてていた。そのために、コンパイラの内容を充分理解し虫とり熱心なひとがいるところではよいが、そうでない計算センターではいつまでも虫がとれないということになつたし、世界中で虫とりについやされた人月はばかにならないものであつただろう。したがって、初期移植性か、機能の充実か、という二者択一で後者を選択したばあいにとるべき道は、Trunk のようないきかたではなく、Pascal-EP のようないきかただとかんがえられる。

Pascal-EP では、Pascal-P をもとにし、Pコードを拡張することによって、再移植性と機能の充実を両立させ、Pコードを機械語に展開するという方法によって、M1-Pascal 同様、実行効率の問題を解決した。1節では、パス1を完全に機械独立にするようにかいたが、これは Pascal のばあいむずかしい。実数、集合などがしめる記憶語数や、その境界条件(倍語境界など)は機械によってことなるので、完全に機械独立にするためには、記憶わりあてをのちのパスでおこなうようにしなければならないが、そうするとパス1からパス2へわたすべき情報が急激にふえ、のちのパスの仕事が複雑になる。Pascal のような比較的単純な言語のばあい、機械依存の部分があまり複雑になつたのでは、それをつくるのに要するてまが、あらたに1パスのコンパイラをつくつたのとたいしてかわらなくなつてしまう。したがって、記憶わりあてはパス1でおこなうべきである。Pascal-P では、パス1にいくつかのパラメタをもうけて(定数定義の形であたえられている)、それを機械におうじて設定することによって、パス1での記憶わりあてを可能にしている。たとえば、real 型の変数がしめる記憶単位数を `realsize`、記憶単位数であらわした境界条件を `realal` という定数であらわしている(記憶単位が「語」なら、`realal=2` で倍語境界をあらわす)。Pascal-EP でもこの方法を継承している。したがって、パス1は完全に機械独立ではないが、パラメタの設定はきわめてたやすい仕事であるから、機械独立性は高い。

3 コード体系

次節で Pascal-EP の目標のひとつであつた最適化についてのべるが、そのまえにそのコード体系についてのべよう。まず、Pコードについてのべ、次に、それにどのような変更をくわえたかについてのべる。

3.1 Pコード

10 の階乗を求めるプログラム(図2)と、それをコンパイルしたPコード(図3)をしめす。

3.2 Pコードの設計変更とコードならびの限定

Pコードは、この implementation にとって不都合な点をいくつかもつていた。それをつ

```

1      10 PROGRAM FACTORIAL (OUTPUT);
2      10 FUNCTION FACTORIAL (X : INTEGER) : INTEGER;
3      0 BEGIN
4      0   IF X = 0 THEN FACTORIAL := 1;
5      0   ELSE FACTORIAL := X * FACTORIAL (X - 1);
6      00 END;
7      21 BEGIN
8      21   WRITE (FACTORIAL (10));
9      29 END.

```

図2. 10の階乗を求めるプログラム

ぎのようにして解決した。改訂されたコードをEPコードとよぶ。BCPL(Richards69)では、中間コードとしてOCODEをもちいているが、EPコードはこれによく似ている。

3.2.1. スタック計算機とレジスタ計算機のひらき

Pコードはスタック計算機のための機械語であり、IBM360/370に代表されるレジスタ計算機のための中間コードとしてもちいるにはいくつか不都合があった。それらはいずれも、スタック計算機ではスタックに値をのせるたびにスタック・ポインタをふやし(またはへらし)、値をとりさるたびにスタック・ポインタをへらす(ふやす)のたいし、レジスタ計算機でそれを模倣すると非効率になるため、スタック・ポインタの増減をおこなうタイミングをずらして、まとめて増減する必要があることから生じた。

最初は手続き(関数)よびだしの直後のスタック・ポインタの位置にかんする問題である。もとのPコードでは手続きよびだしと関数よびだしを区別していない。そのかわり、もどりは関数からのもどりと手続きからのもどりを区別している。関数よびだしのばあいには値をかえすためスタックをひとつのばさなければならぬが、それをもどり命令でおこなうように設計されているのである。しかし、レジスタ計算機にとっては、これをよびだす側で処理するようにしないと都合がわるい。そこで、よびだしの命令に、よびだされるべきものが手続きか関数かをしめすタグをつけくわえた。

この事情を説明しよう。いま、手続き(または関数)Pのなかから関数Fをよんだとしよう。Fをよぶ直前のスタックの状態は図4Aのようになっている(スタックは上から下へのびるとする)。実際のスタック・ポインタは→の位置をさしているが、コンパイラは---→の位置がスタックの頂上だということを知っており、ここを仮想的なスタック・ポインタがさしているとかんがえることができる。Fをよんで(図4B)、もどってくる、スタックの状態は図4Cのようにならなければならない。仮想のスタック・ポインタはよびだしのまえよりひとつさき(Fの値をふくんでいる)をさしている。もし、これが値をかえさない手続きよびだしだとすると、仮想スタック・ポインタの位置ははじめとかわらない。

インタプリタで実行するときには、図4Aの状態から関数本体を実行したのち、関数からのもどり命令を実行するので、そこでスタック・ポインタを調整すればよいが、機械語を生成するときには図4Aの状態から直接図4Cの状態へうつらなければならないので、よびだし命令にスタックをふやすかどうかの情報がふくまれていなければならない。それを知らせる最も容易な方法は、もどり命令とおなじ形のタグをつけくわえることである。

次は、コード生成はPコードの解釈実行とはちがって最初から最後まで逐次的におこなわれるため、式スタックが空でない状態での無条件分岐があると生成が困難になる(たとえば分岐の直後は式スタックを空にして、とびさきに達したら、とぶまえのスタック・ポインタの値をおもいだすというようなことをしなければならぬから)。これはコードじたいの問題というより、

```

L 3
ENT
ENT
LDDI
LDDI
EQUI
FJP
LDDI
I 10
STRI
UJP
L 6
LDDI
MST
LDDI
LDDI
SBI
CUP
MPI
STRI
L 7
I 20
RPTI
L 4=
L 5=
L 3
ENT
ENT
MST
LDDI
CUP
LDDI
LDA
CSP
RPTP
L 9=
L 10=
I 0
MST
CUP
STP
0

```

--- FACTORIALの入口
 --- 階乗変数をとる (その大きさはL4で定数)
 --- FACTORIAL内のスタックポインタの最大値を示す。
 --- load X: INTEGER (変位の
 --- load constant 0 CINTEGER)
 --- False jump to L6
 --- この点での命令カウンタの値をいれず。
 --- store FACTORIAL: INTEGER
 --- unconditional jump to L7
 --- mark stack
 --- subtract INTEGER
 --- call user program
 --- multiply INTEGER
 --- return with INTEGER value

```

L 3
ENT
ENT
LDDI
LDDI
EQUI
FJP
LDDI
I 10
STRI
UJP
L 6
LDDI
MST
LDDI
LDDI
SBI
CUP
MPI
STRI
L 7
I 20
RPTI
L 4=
L 5=
L 3
ENT
ENT
MST
LDDI
CUP
LDDI
LDA
CSP
RPTP
L 9=
L 10=
I 0
MST
CUP
STP
0

```

図3. FACTORIALのPコード

1 --- この点での開始プログラムの行をいれず。
 2 ---
 3 ---
 4 ---

```

L 3
ENT
LDDI
LDDI
EQUI
FJP
L 5
N
LDDI
STRI
I 10
UJP
L 5
LDDI
MST
LDDI
LDDI
SBI
CUP
MPI
STRI
L 6
RPTI
L 4=
L 5=
L 7
I 20
ENT
LAD
LADP OUTPUT
LDDI
CUP
LAD
CSP
MST
LDDI
CUP
I 30
LDDI
LDA
CSP
N
LAD
CUP
RPTP
L 3=
0
0

```

--- レベル2で階乗変数の大きさがL4
 --- OUTPUTの初期化
 --- rewrite (OUTPUT)
 --- call standard procedure WRI
 --- OUTPUTの初期化

```

L 3
ENT
LDDI
LDDI
EQUI
FJP
L 5
N
LDDI
STRI
I 10
UJP
L 5
LDDI
MST
LDDI
LDDI
SBI
CUP
MPI
STRI
L 6
RPTI
L 4=
L 5=
L 7
I 20
ENT
LAD
LADP OUTPUT
LDDI
CUP
LAD
CSP
MST
LDDI
CUP
I 30
LDDI
LDA
CSP
N
LAD
CSP
RPTP
L 3=
0
0

```

図6. FACTORIALのEPCコード

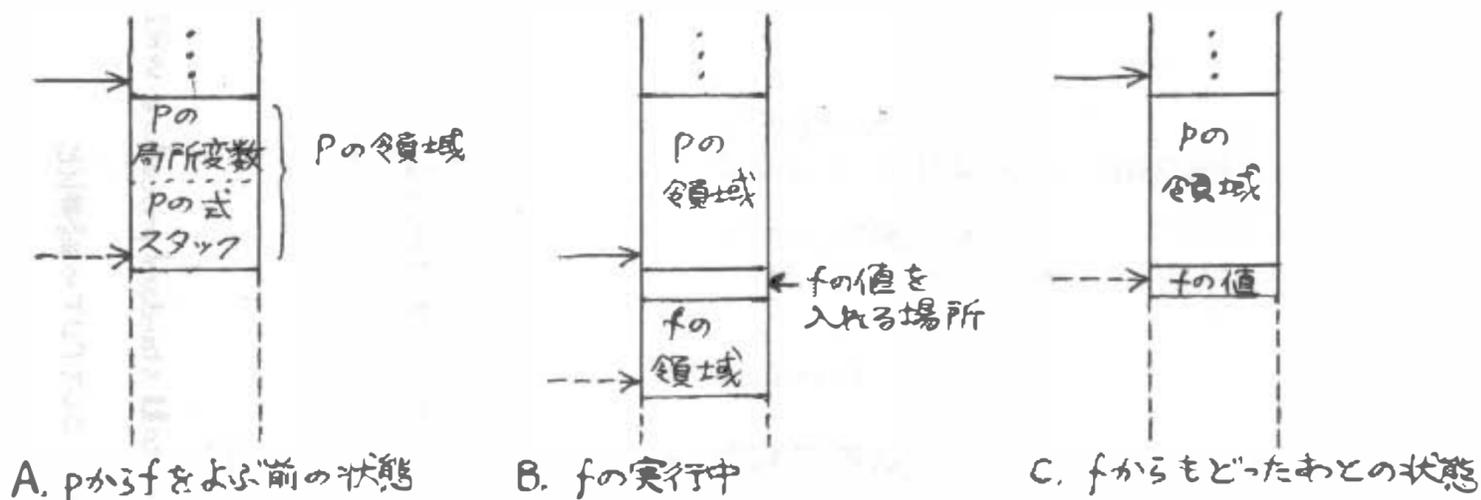


図4. 関数よびだしの前後のスタックの状態

コードならびの問題である。このようなコードならびを生成する必要は、Pascalという言語にとってはもちろん、コンパイラにとってもほとんどないため、ほとんど問題はおこらなかったが、ただ1か所、case文の選択式の評価のあと、その値をスタックにのせたまま無条件分岐をおこなっていたので、このコードならびをあらためる必要があった。

3.2.2 例

Pコードの例とおなじプログラムをEPコードにコンパイルした結果をしめす(図6)。

4. 最適化について

プログラミング教育での使用を目的とするコンパイラは、あまり最適化に時間をかけず、その分コンパイル時間を短縮した方が得策である。従って、Pascal-EPのばあい、コード生成子(通常のパス2)は必要最小限の最適化だけをするようにし、他はすべて、必要となしにのみつかわれるoptimizerにまかせるのがよい。必要最小限の最適化とは、optimizerをつかったときには満足のいく目的コードを出力することができる程度の最適化であり、そのうちの重要なものについて4.2でのべる。optimizerはまだ実際にはつくっていないが、4.1.ではその可能性と限界についてのべる。

4.1. optimizer

optimizerは、コンパイラ(パス1)の出力したEPコードを入力して、機械依存に拡張されたEPコードを出力する。EPコードを自由なアセンブリ言語とかがえると、最適化の余地はわずかになつてしまいが、そのつかいかたに制限をつければ、ある程度データのながれを解析し、最適化をおこなうことができる。たとえば、

$$a := x[1]; \quad x[j] := e; \quad b := x[1]$$

のようなプログラムで、jキ1ならば最後のx[1]をaでおきかえることができるが、jキ1であるかどうかはわからないときには、おきかえることはできない。ここでもしコンパイラの出力するEPコードの上で、x[1]が単純変数とおなじかたちでアクセスされているとすれば、optimizerはx[1]とx[j]がおなじ変数にたいするアクセスだとは認識できず、上のx[1]を単純変数でおきかえた形の時も、上のような最適化をすることはできないが、配列はつねに(基底番地)+(変位)のかたちでアクセスすることにすれば、たしかにことなる変数にたいするアクセスだと認識でき、最適化をおこなうことができる。

しかしながら、Pコードのうえでは、原始プログラムがふくんでいた型に関する情報のおおくはうしなわれているので、ある種の最適化は非常に困難になる。たとえば、

```
procedure p(var a : T1; var b : T2)
```

において、T1キT2なら a, bはaliases (おなじ変数にことなる名前がついたもの)ではありえないが、型がわからなくなると、そのことがわからなくなる。ポインタ変数についても変数パラメタとおなじことがおこる。この問題は、EPコードのかわりに、optimizerが必要とするだけの型にかんする情報をふくんだコードをつかうことによつて解決可能である。

4.2. コード生成時の最適化

コード生成部はそれほど最適化をする必要はないが、最適化をおこなつたEPコードが入力としてあたえられたとき、充分よいコードがだせるようにつくつておかなければならない。たとえば、

```
LODI 1 d1 -- 1はこのコードをふくむ手続きのレベル
LODI 1 d2
EQU
FJP Ln
```

にたいしては

```
LW, r d1, SP -- LW = load word,
CW, r d2, SP -- CW = compare word
BNE Ln -- BNE = branch if not equal
```

を生成したい(rは適当なレジスタ, SPはスタック・ポインタ)。ほかの2項演算についてもほぼ同様である。

5. 実行時環境の管理法

Pascal-EPのMelcomへのimplementationは、実行時環境(スタック)の管理のしかたにいくつかの特徴がある。したがつて、それらについてのべよう。

5.1. display, static link

従来のPascalコンパイラは、1) displayとstatic linkを併用し、displayはそれをこわす手続きをよぶ側で修復する方法、または2) displayをつかわず、static linkだけもちいる方法(Pascal-Pはこの方法をもちいることを前提としている)のうちいずれかを用いていた。1)の特徴は、レベルの高い手続き(すなわち、多重の入れ子の内側の手続き)からレベルの低い手続きをよんだあとの処理にレベル差に比例するてまがかかるが、よぶまへのてまは一定であること、レベルの高い手続きでレベルの低い手続きに属する変数をアクセスするのに要するてま、および手続きのそとへgotoするときのてま(非局所的gotoのてま)がレベル差に依存しないことである。2)の特徴は、レベルの高い手続きからレベルの低い手続きをよぶまへの処理にレベル差に比例するてまがかかるが、よんだあとのてまは一定であること、変数のアクセスおよび非局所的gotoのてまがレベル差に比例することである。

これらにたいし、第3の方法が存在する。それはdisplayをこわした手続きがその実行を終了するときこわした部分を修復する方法である。この方法によれば、手続きよびだしおよび変数のアクセスのてまはほぼ一定の時間でできるが、そのかわり、手続きのそとへのgotoはプログラムの実行の履歴の長さおよび手続きのレベルの最大値に依存する(従つて2)の方法より更に長い)時間がかかる。Pascal-EPでは、この方法をためしてみた。この方法で手続きよびだし、手続きの外へのgoto、手続き(関数)パラメタがどのようにimplementされるかをしめそう(ただし、いまのところ、手続き(関数)パラメタは実際にはimplementしていない)ほかの方法については〔バルマン79〕などを参照されたい。

5.1.1. 手続きよびだし

手続きがよばれたときは、まず、その手続きのレベルの display の内容をスタックに格納し、(したがって、これが通常の static link にとってかわる) その手続きの局所変数などの領域をさすスタック・ポインタの値を display へ入れる。手続きからもどる直前には、逆に、スタックに格納してあった古い display の値を display にもどす。これにより、ある手続きの変数やラベルが見える範囲に制御があるときには、対応する display をとおして、その手続きの領域を access することができる。たとえば、手続き q から手続き p をよぶ場合、スタックおよび display の様子は図 7 のようになる。

5.1.2. 非局所的 goto のばあい

手続きのそとへ goto でぬけだすときは、とびさきの手続き(または、主譜)を実行していたときの環境になるまで display の状態をもどさなければならないが、スタックの base address (display でさされる番地)は新しくとられた領域ほどおおきい(スタックののび方が逆だとちいさい)ことを利用すると、つぎのようにすればできる。

とびさきの手続きのレベル 1 の display には、期待される値がはいっている。したがって、これはそのままにしておいて、ほかの display の値は、レベル 1 の display の値よりちいさく(スタックののびかたが逆のときは、おおきく)なるまでたぐっていく。すなわち、その display がさす領域に格納されている display の値を display にのせるという操作をくりかえす。この操作は、それまで実行していた手続きより高いレベルの display (がもしあればそれ)についてもおこなわなければならない。(しかし、1 いかのレベルについてはおこなう必要はない)したがって、すでにのべたように、手続きのレベルの最大値に依存する時間がかかる。

たとえば、図 8 A のプログラムで 手続き q2 から r へとびだすときのスタックおよび display の状態は図 8 B のようになる。

5.1.3. 手続き・関数パラメタ

かんがえうる方法はいくつもある。もっともかんたんなのは、手続き実パラメタは、その手

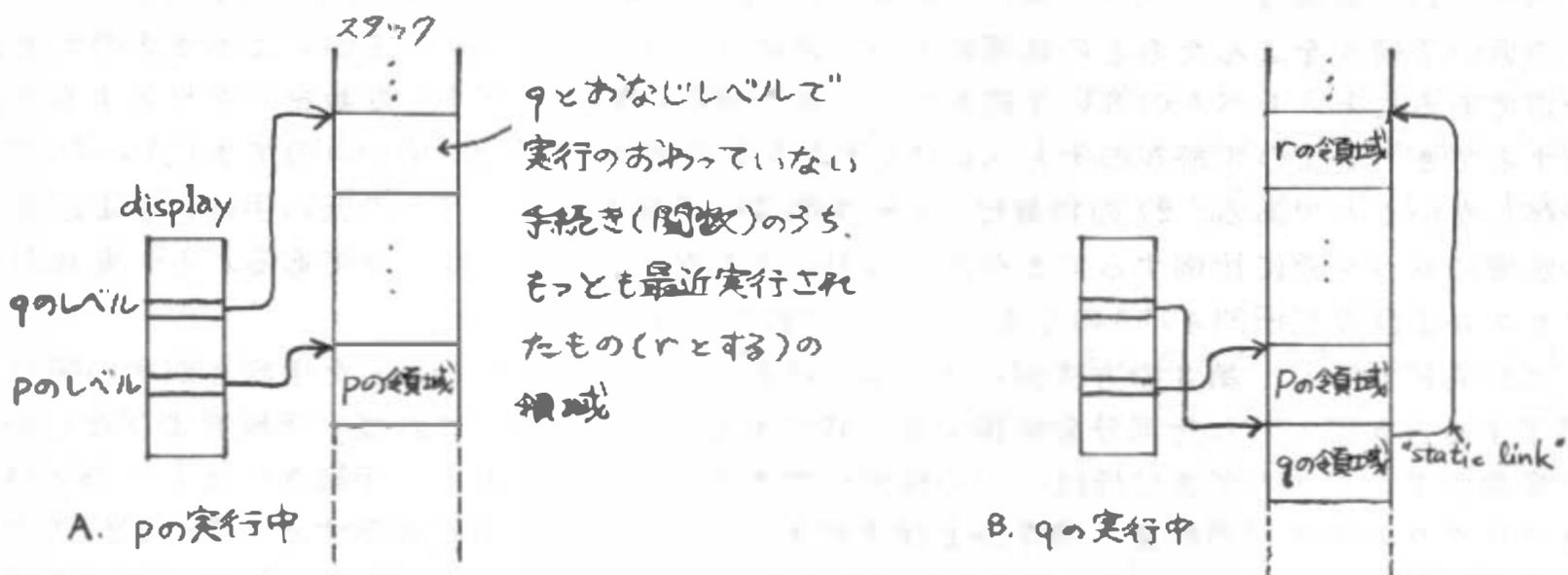


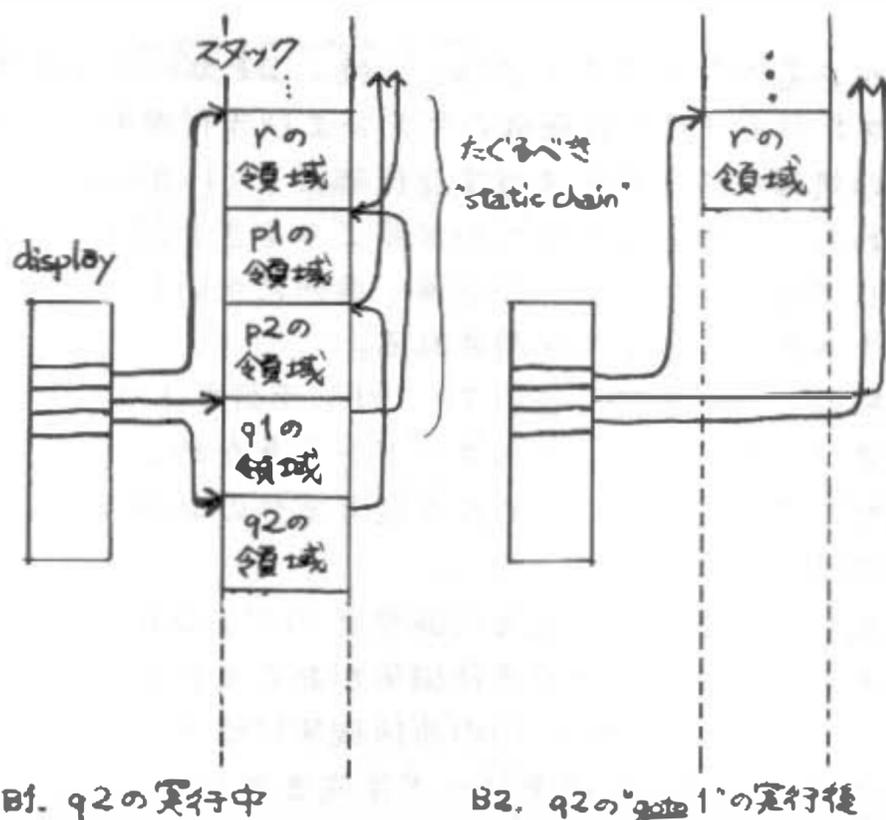
図 7. 手続き p から手続き q をよぶときのスタックおよび display の様子。

q のレベルが p のレベルより(ひとつ)高いとき(q が p の局所手続きのとき)は、display の順序がことなるだけで、スタックの様子はかわらない。

```

procedure r;
  label 1;
  procedure q1;
    procedure q2;
      begin ... goto 1; ... end;
    begin ... q2; ... end;
  procedure p1;
    procedure p2;
      begin ... q1; ... end;
    begin ... p2; ... end;
  begin ... p1; ...
  1: ...
end

```



A. 図8. 非局所的gotoのimplementation

続きの入口番地と実行時環境、すなわちdisplay(全体)からなるものとし、その手続きを実行するときには、よびだす側でそのときのdisplayをすべてスタック上に退避し、パラメタとしてわたされたdisplayのコピーをdisplayにコピーし、帰ってきてから退避したdisplayの値をもとにもどす方法である。実パラメタとしてdisplayの全体をもっていく必要はかならずしもない(そのうちひとつだけをもっていき、あとはgotoのばあいと同様にしてもとめることができる)が、その手続きを実行するさいにdisplayを退避することは省略できないであろう。詳細は、興味をもたれた読者にまかせたい。

5.1.4. 最適化

これまでのところでは、「第3の方法」にあまり利点はないようにみえる。しかし、この方法によれば、手続きPがその局所変数をほかの手続きによって参照されず、かつほかの手続きから非局所的gotoでそのなかにとんでこられることもないときには、5.1.1.の操作をおこなう必要がない(ただし、実行中の手続きの領域の番地は、スタック・ポインタとして別にもっているとする)。そのばあいには手続きの実行の効率もともと非局所変数をもたない(たとえばConcurrent Pascal [Brinch Hansen 75]やBCPL [Richards 69]のような)言語とひとしくなる。従来の方法をもちいたばあいでも最適化の余地はあるが、この方法に比べてむずかしい。

5.2. dynamic linkの削除

Pascalでは、各手続きの領域のおおきさはコンパイル時にきまるので、手続きの実行前にスタック・ポインタをふやし(へらし)、実行後におなじだけへらす(ふやす)命令を実行させれば、dynamic linkは不要である。すなわち、dynamic linkとして保存すべき情報を、あらかじめプログラムのなかにうめこむことができる。こうすることによって、手続きの実行にかかるコストを、時間、場所ともに、多少節約することができる。

6. ラベルの処理

EPコンパイラと、そのMelcomのためのコード生成子にかんしていくつかのさいなエピソード

ードがあるが、そのうちのひとつは、EPコード上のラベルの処理にかんすることである。EPコンパイラは分岐命令の行先および先行参照のためにラベルを生成するが、コード生成部はその処理をほとんどすべて連係編集子(linkage editor)の先行参照機能にまかせている。すなわち、ラベルがそれへの参照よりもさきにあらわれるばあいもふくめて、ラベルの定義にたいしては「先行」参照の定義、参照にたいしては「先行参照」を出力する。先行参照は、目的プログラムのおわりまで保持される。

従来のコンパイラ〔金田79〕は、手続き本体(宣言につづくbeginから対応するendまで)単位でコード・バッファへコードをかきため、できる限りの先行参照を解決したうえで外部へかきだしていた。そのために手続き本体のおおきさには制限があつたが、それはあたらしい処理系ではなくなつた。

しかし、連係編集子は先行参照を $O(n^2)$ の算法で処理しているらしく、ちいさなプログラムのばあいには充分高速で連係編集がおこなわれるが、たとえば原始プログラムで約4800行あるEPコンパイラ(パス1)の連係編集には全CPU時間で約7.8分かかる(Melcom Cosmo 700で)。自己コンパイル(EPコード生成まで)に約1.3分、そのEPコードから目的プログラムを生成するのに約0.9分かかること、先行参照がほとんどない同程度の目的プログラムの連係編集が0.3~0.4分のできることをかんがえると、相当におそいことがわかるだろう。

最後に

Pascal-EPを再移植と最適化のしやすい処理系にするという目標は一応達せられたとおもう。しかし、まだ移植はしていないし、optimizerもできていないので、決定的な評価をくだすことはできない。しかし、従来のコンパイラ〔金田79〕と比較すると、目的プログラムはoptimizerをとおさなくてもすでにコードのながさで約20%、実行時間でも10~20%減少した。ただし、目的プログラムをつくるまでの時間は、みじかいプログラムのばあいでも30%増くらい、EPコンパイラにいたつては6節でのべた理由により5倍以上かかる。

参考文献

- [Ammann, U. 77] On the code generation in a Pascal compiler, Software practice and experience, 7, 391-423
- [バルマン, デビッド, M. 79] スタック計算機入門, *LIJ*, 11:5-11:7(訳:井田昌之), from Computer, 10:5, 14-28 [1977]
- [Brinch Hansen, P. 75] The programming language Concurrent Pascal, IEEE Trans. on Software Engineering, SE1:2, 199-207
- [Elsworth, E.F. 79] Compilation via an intermediate language, Computer Journal, 22:3, 226-233
- [正田輝雄 76] コンパイラのキットを用いたPascalの移植, 日経エレクトロニクス, 1976. 12. 3, 100-131
- [金田 泰 79] 東京大学教育用計算機センターにおけるPascalについて, 教育用計算機センター報告 No. 13, 3-25
- [河村知行 78] Pascal compilerのportabilityの向上をめざして, 筑波大学数学研究科修士論文
- [Nori, K.V. et al. 76] The Pascal <P> compiler: Implementation notes revised edition, Institut fuer Informatik, Eidgenuessische Technische Hochschule
- [Richards, M. 69] BCPL: A tool for compiler writing and system programming, Proc. AFIPS SJCC

